Document made available under the Patent Cooperation Treaty (PCT)

International application number: PCT/JP05/001129

International filing date: 27 January 2005 (27.01.2005)

Document type: Certified copy of priority document

Document details: Country/Office: JP

Number: 2004-023658

Filing date: 30 January 2004 (30.01.2004)

Date of receipt at the International Bureau: 31 March 2005 (31.03.2005)

Remark: Priority document submitted or transmitted to the International Bureau in

compliance with Rule 17.1(a) or (b)



日本国特許庁 JAPAN PATENT OFFICE

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office.

出願年月日 Date of Application:

2004年 1月30日

出 願 番 号 Application Number:

特願2004-023658

[ST. 10/C]:

[JP2004-023658]

出 願 人
Applicant(s):

松下電器産業株式会社

特許庁長官 Commissioner, Japan Patent Office 2005年 3月17日

1) 11)



【書類名】 特許願 【整理番号】 2706450061 【あて先】 特許庁長官殿 【国際特許分類】 H03F 3/68 【発明者】

【住所又は居所】

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器産業株式会社内

【氏名】 田中 崇敏

【発明者】

【住所又は居所】 大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器産業株式会社内

【氏名】 日野 拓生

【特許出願人】

【識別番号】 000005821

【氏名又は名称】 松下電器産業株式会社

【代理人】

【識別番号】 100076174

【弁理士】

【氏名又は名称】 宮井 暎夫

【選任した代理人】

【識別番号】 100105979

【弁理士】

【氏名又は名称】 伊藤 誠

【手数料の表示】

【予納台帳番号】 010814 【納付金額】 21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】 特許請求の範囲 1

 【物件名】
 明細書 1

 【物件名】
 図面 1

 【物件名】
 要約書 1

【包括委任状番号】 0212624

【書類名】特許請求の範囲

【請求項1】

第1の増幅器入力および第1の増幅器出力を有するとともに第1の利得制御信号によって利得制御可能である高利得低ノイズの第1の増幅器と、

第2の増幅器入力および第2の増幅器出力を有するとともに第2の利得制御信号によって利得制御可能である低利得低歪みの第2の増幅器とを備え、

前記第1の増幅器入力と前記第2の増幅器入力とが互いに結合され、かつ前記第1の増幅器出力と前記第2の増幅器出力とが互いに結合され、

モード切り替え信号により前記第1の増幅器の出力をオンまたはオフできる機能を有している可変利得回路。

【請求項2】

前記第1の利得制御信号と前記第2の利得制御信号が共通化されている請求項1記載の 可変利得回路。

【請求項3】

前記第1の増幅器入力と前記第2の増幅器入力がそれぞれ差動入力である請求項1または2記載の可変利得回路。

【請求項4】

前記第1の増幅器出力と前記第2の増幅器出力がそれぞれ差動出力である請求項3記載の可変利得回路。

【請求項5】

第3の増幅器入力および第3の増幅器出力を有するとともに第3の利得制御信号によって利得制御可能である第3の増幅器をさらに備え、

前記第3の増幅器入力を前記第1の増幅器出力と前記第2の増幅器出力とに結合した請求項1、2、3または4記載の可変利得回路。

【請求項6】

前記第1の増幅器の出力をオフすると同時に、前記第1の増幅器の出力をオフすることによって変動する利得変化分を、前記第3の利得制御信号により前記第3の増幅器の利得を変化させることにより補正し前記第3の増幅器出力における振幅が変動しないようにする機能を備えている請求項5記載の可変利得回路。

【請求項7】

第4の利得制御信号から前記第1の利得制御信号および前記第2の利得制御信号を作成 する利得制御信号変換回路を備えている請求項1、2、3または4記載の可変利得回路。

【請求項8】

第4の利得制御信号から前記第1の利得制御信号、前記第2の利得制御信号および前記第3の利得制御信号を作っている利得制御信号変換回路を備えている請求項5または6記載の可変利得回路。

【請求項9】

前記モード切り替え信号により前記第1の増幅器の出力をオフするのに連動し、変動する利得変化分を補正するための利得補正回路により、前記利得制御信号変換回路の出力である前記第3の利得制御信号をシフトすることにより前記第3の増幅器出力での振幅が変動しないようにする機能を備えている請求項8記載の可変利得回路。

【請求項10】

前記第4の利得制御信号を基準信号と比較することにより、前記モード切り替え信号を 出力する検知回路を備えている請求項9記載の可変利得回路。

【請求項11】

前記第3の増幅器の出力振幅を基準信号と比較することにより、前記モード切り替え信号を出力する検知回路を備えている請求項9記載の可変利得回路。

【請求項12】

前記第3の増幅器の出力の後段に増幅器もしくはミキサ回路が接続され、前記増幅器もしくは前記ミキサ回路の出力信号の振幅を基準信号と比較することにより、前記モード切

出証特2005-3023651

2/E ページ:

り替え信号を出力する検知回路を備えている請求項9記載の可変利得回路。

【請求項13】

前記第1の増幅器の入力振幅を基準信号と比較することにより、前記モード切り替え信 号を出力する検知回路を備えている請求項9記載の可変利得回路。

【請求項14】

前記検知回路は、前記第4の利得制御信号の検知にクロック信号を用い、あるタイミン グごとに検知を行う機能を備えている請求項10記載の可変利得回路。

【請求項15】

前記検知回路は、前記第3の増幅器の出力振幅の検知にクロック信号を用い、あるタイ ミングごとに検知を行う機能を備えている請求項11記載の可変利得回路。

【請求項16】

前記検知回路は、前記増幅器もしくは前記ミキサ回路の出力信号の振幅の検知にクロッ ク信号を用い、あるタイミングごとに検知を行う機能を備えている請求項12記載の可変 利得回路。

【請求項17】

前記検知回路は、前記第1の増幅器の入力信号の検知にクロック信号を用い、あるタイ ミングごとに検知を行う機能を備えている請求項13記載の可変利得回路。

【請求項18】

切り替え許可信号により、前記第1の増幅器の切り替え動作とそれに連動する前記利得 補正回路の制御を許可するアクティブ状態と禁止するスリープ状態とを実現するモード切 り替え状態回路を備えている請求項10~17のいずれか1項の可変利得回路。

【請求項19】

前記第1の増幅器および前記第2の増幅器の入力より前段に、利得可変機能を有する増 幅器もしくはアッテネータを備えている請求項1~18のいずれか1項記載の可変利得回 路。

【請求項20】

前記利得可変機能を有する増幅器もしくはアッテネータは、前記モード切り替え信号の 発生と同時に利得を変化させる請求項19項記載の可変利得回路。

【請求項21】

請求項1~20のいずれかに記載の可変利得回路を用いた通信モジュール。

【請求項22】

請求項1~20のいずれかに記載の可変利得回路を用いた通信機器。

【請求項23】

請求項1~20のいずれかに記載の可変利得回路を用いた移動端末。

【請求項24】

請求項23記載の移動端末と前記移動端末と接続するその他の移動端末とからなる移動 体通信システム。

【書類名】明細書

【発明の名称】可変利得回路

【技術分野】

[0001]

本発明は、移動体端末を含めた無線通信機器で使用される可変利得回路に関するものである。

【背景技術】

[0002]

可変利得回路の先行技術を図22に示す。この可変利得回路は、第1の利得制御信号11によって利得制御可能な高利得低ノイズの第1の増幅器10と、第2の利得制御信号21によって利得制御可能な低利得低歪みの第2の増幅器20とを備えている。

[0003]

第1および第2の増幅器10,20は互いに並列に接続されている。つまり、第1の増幅器10の入力と第2の増幅器20の入力とが互いに結合され、第1の増幅器10の出力と第2の増幅器20の出力とが互いに結合されている。

[0004]

この可変利得回路は、第1および第2の利得制御信号11,21により第1および第2の増幅器10,20の各々の利得寄与度を変化させることにより、低利得から高利得まで円滑に変えられるように構成して、高利得低ノイズ特性および低利得低歪み特性を有する広ダイナミックレンジの可変利得回路を実現している。

[0005]

図22に示した可変利得回路の具体的な回路構成例を図23に示す。この可変利得回路は、差動対1と差動対2とを有している。差動対1は、高利得低ノイズ増幅器を構成するトランジスタQ1とトランジスタQ2のエミッタ同士を抵抗R1を介して互いに結合し、それぞれのエミッタに電流源I11, I12を備えている。差動対2は、低利得低歪み増幅器を構成するトランジスタQ3とトランジスタQ4のエミッタ同士を抵抗R2を介して互いに結合し、それぞれのエミッタに電流源I21, I22を備えている。

[0006]

そして、差動対1,2の入力同士を互いに結合している。具体的には、トランジスタQ1のベースとトランジスタQ3のベースとを結合し差動入力Vinlとし、トランジスタQ2のベースとトランジスタQ4のベースとを結合し差動入力Vin2としている。

[0007]

[0008]

可変利得回路の出力としては、トランジスタQ6,Q7のコレクタ同士およびトランジスタQ10,Q11のコレクタ同士をそれぞれ結合することにより、それらの結合点からコレクタ電流が取り出される。トランジスタQ5,Q8,Q9,Q12のコレクタはそれぞれ抵抗を介して電源に接続されている。

[0009]

また、トランジスタQ7, Q10のベースに第1の利得制御電圧(利得制御信号) Vgca1の正極を結合し、トランジスタQ8, Q9のベースに第1の利得制御電圧 Vgca1の負極を結合している。また、トランジスタQ6, Q11のベースに第2の利得制御電圧(利得制御信号) Vgca2の正極を結合し、トランジスタQ5, Q12のベースに第2の利得制御電圧 Vgca2の負極を結合している。

[0010]

つぎに、この可変利得回路における利得制御の方法について説明する。トランジスタQ 1のコレクタ電流が、利得制御電圧VgcalによってトランジスタQ7とトランジスタQ8 とに分流するので、トランジスタQ7とトランジスタQ8とは利得制御電圧Vgcalにより 制御可能な線形電流分流器を形成する。同様に、トランジスタQ2のコレクタ電流が、利 得制御電圧VgcalによってトランジスタQ9とトランジスタQ10とに分流するので、ト ランジスタQ9とトランジスタQ10とは利得制御電圧Vgcalにより制御可能な線形電流 分流器となる。

[0011]

すると、利得制御電圧Vgcalの正極側がベースに結合されているトランジスタQ7とト ランジスタQ10とのコレクタ電流のペアと、負極側がベースに結合されているトランジ スタQ8とトランジスタQ9とのコレクタ電流のペアに流れる電流比を利得制御電圧Vgc a1によって制御することができる。

[0012]

また、トランジスタQ3のコレクタ電流が、利得制御電圧Vgca2によってトランジスタ Q5とトランジスタQ6とに分流するので、トランジスタQ5とトランジスタQ6とは利 得制御電圧Vgca2により制御可能な線形電流分流器を形成する。同様に、トランジスタQ 4のコレクタ電流が、利得制御電圧Vgca2によってトランジスタQ11とトランジスタQ 12とに分流するので、トランジスタQ11とトランジスタQ12とは利得制御電圧Vgc a2により制御可能な線形電流分流器となる。

[0013]

すると、利得制御電圧Vgca2の正極側がベースに結合されているトランジスタQ6とト ランジスタQ11とのコレクタ電流のペアと、負極側がベースに結合されているトランジ スタQ5とトランジスタQ12とのコレクタ電流のペアに流れる電流比を利得制御電圧V gca2によって制御することができる。

[0014]

トランジスタQ6、Q7のコレクタ同士を結合して取り出されるコレクタ電流の和をI out1、トランジスタQ10, Q11のコレクタ同士を結合して取り出されるコレクタ電流 の和を I out2とすると、これまでの説明から電流 I out1と電流 I out2は差動電流となるこ とがわかる。そして、電流 I out1と電流 I out2は、弱入力ではノイズ・フィギュア(Nois e Figure)を劣化させないよう高利得低ノイズの差動対1のコレクタ電流が主体となり 、強入力では歪みを発生させないよう低利得低歪みの差動対2のコレクタ電流が主体とな るように、利得制御電圧VgcalおよびVgca2を変化させることによって分流している。そ して、分流した電流を合計することにより、出力電流 I out1と I out2とを調整することが でき、合計利得を円滑に変化させることができる。

【特許文献1】特表2002-510888号公報

【発明の開示】

【発明が解決しようとする課題】

[0015]

しかしながら、先行技術による可変利得回路においては、合計利得を円滑に変化させる ために、ある強入力レベルにおいては、低利得低歪みの増幅器20からの利得と、わずか ながら高利得低ノイズの増幅器10の利得も合計されるときがある。その結果、ダイナミ ックレンジの狭い高利得低ノイズの増幅器10の歪み成分が出力に混入してしまう。さら に入力レベルを大きくしていくと、高利得低ノイズの増幅器10の利得がゼロに近づいて いくので歪み成分は小さくなる。つまり、ある強入力レベルにおいて歪み成分が大きくな るという課題があった。具体的に図23で説明すると、トランジスタQ7,Q10のコレ クタ電流が完全にオフしていないために、トランジスタQ1, Q2の非線形性がトランジ スタQ7,Q10を介して、出力による歪み成分という形で現れてしまう。

[0016]

したがって、本発明の目的は、強入力に低歪みとなり、微弱入力から強入力まで広いダ イナミックレンジにわたって、線形に近い特性を得ることができる可変利得回路を提供す

ることである。

【課題を解決するための手段】

[0017]

上記課題を解決するために、本発明では、第1に強入力時に高利得低ノイズの増幅器の出力をオフすることによって歪み成分を完全にカットする構成を採用する。また、第2に、高利得低ノイズの増幅器の出力がオフしたことによる利得の減少を次段の増幅器で補正する機能を備える構成を採用する。これにより、強入力時に低歪みで、かつ利得を円滑に変化させることにより上記課題を解決する。

[0018]

上記解決手段に加えて、高利得低ノイズの増幅器のオフを許可するアクティブ状態(強入力時に高利得低ノイズの増幅器がオフする)と、オフを禁止するスリープ状態(高利得低ノイズ増幅器が強入力であってもオフしない)を実現する回路を備える。

[0019]

以下、詳しく説明する。

[0020]

本発明の可変利得回路は、第1の増幅器入力および第1の増幅器出力を有するとともに 第1の利得制御信号によって利得制御可能である高利得低ノイズの第1の増幅器と、第2 の増幅器入力および第2の増幅器出力を有するとともに第2の利得制御信号によって利得 制御可能である低利得低歪みの第2の増幅器を備えている。そして、第1の増幅器入力と 第2の増幅器入力とが互いに結合され、かつ第1の増幅器出力と第2の増幅器出力とが互 いに結合され、モード切り替え信号により第1の増幅器の出力をオンまたはオフできる機 能を有している。

[0021]

本発明によれば、並列に設けられた高利得低ノイズの第1の増幅器と低利得低歪みの第2の増幅器のうち、第1の増幅器の出力をモード切り替え信号によってオンまたはオフできるようにしているので、強入力時に第1の増幅器の出力をオフにすることにより、強入力に低歪みとなり、微弱入力から強入力まで広いダイナミックレンジにわたって、線形に近い特性を得ることができる。

[0022]

上記本発明の可変利得回路においては、第1の利得制御信号と第2の利得制御信号が共 通化されていることが好ましい。

[0023]

また、上記本発明の可変利得回路においては、第1の増幅器入力と第2の増幅器入力が それぞれ差動入力であることが好ましい。さらに、第1の増幅器出力と第2の増幅器出力 がそれぞれ差動出力であることが好ましい。

[0024]

また、上記本発明の可変利得回路においては、第3の増幅器入力および第3の増幅器出力を有するとともに第3の利得制御信号によって利得制御可能である第3の増幅器をさらに備え、第3の増幅器入力を第1の増幅器出力と第2の増幅器出力とに結合することが好ましい。

[0025]

この構成によれば、利得制御範囲をさらに広げることができる。

[0026]

上記のように、第3の増幅器を備えた構成においては、第1の増幅器の出力をオフすると同時に、第1の増幅器の出力をオフすることによって変動する利得変化分を、第3の利得制御信号により第3の増幅器の利得を変化させることにより補正し第3の増幅器出力における振幅が変動しないようにする機能を備えていることが好ましい。

[0027]

このようにすれば、第1の増幅器の出力のオンオフ切り替えによる利得変化分を第3の 増幅器を用いて補正することができ、第1の増幅器の出力のオンオフ切り替えによる第3

出証特2005-3023651

の増幅器の出力での振幅変動を防止することができる。

[0028]

また、上記本発明の可変利得回路においては、第4の利得制御信号から第1の利得制御 信号および第2の利得制御信号を作成する利得制御信号変換回路を備えていることが好ま しい。また、第3の増幅器を備えた可変利得回路においては、第4の利得制御信号から第 1の利得制御信号、第2の利得制御信号および第3の利得制御信号を作成している利得制 御信号変換回路を備えていることが好ましい。

[0029]

上記構成においては、モード切り替え信号により第1の増幅器の出力をオフするのに連 動し(例えば同時)、変動する利得変化分を補正するための利得補正回路により、利得制 御信号変換回路の出力である第3の利得制御信号をシフトすることにより第3の増幅器出 力での振幅が変動しないようにする機能を備えていることが好ましい。

[0030]

上記の構成においては、第4の利得制御信号を基準信号と比較することにより、モード 切り替え信号を出力する検知回路を備えていることが好ましい。

[0031]

また、上記構成においては、第3の増幅器の出力振幅を基準信号と比較することにより 、モード切り替え信号を出力する検知回路を備えていることが好ましい。

[0032]

また、上記構成においては、第3の増幅器の出力の後段に増幅器もしくはミキサ回路が 接続され、増幅器もしくはミキサ回路の出力信号の振幅を基準信号と比較することにより 、モード切り替え信号を出力する検知回路を備えていることが好ましい。

[0033]

また、上記構成においては、第1の増幅器の入力振幅を基準信号と比較することにより 、前記モード切り替え信号を出力する検知回路を備えていることが好ましい。

[0034]

上記構成においては、検知回路は、第4の利得制御信号の検知、第3の増幅器の出力振 幅の検知、増幅器もしくはミキサ回路の出力信号の振幅の検知、または第1の増幅器の入 力信号の検知にクロック信号を用い、あるタイミングごとに検知を行う機能を備えている ことが好ましい。

[0035]

上記本発明の構成においては、切り替え許可信号により、第1の増幅器の切り替え動作 とそれに連動する利得補正回路の制御を許可するアクティブ状態と禁止するスリープ状態 とを実現するモード切り替え状態回路を備えていることが好ましい。

[0036]

また、上記本発明の可変利得回路においては、第1の増幅器および第2の増幅器の入力 より前段に、利得切り替え機能を有する増幅器もしくはアッテネータを備えていることが 好ましい。その場合、モード切り替え信号の発生もしくは出力と同時に利得を変化させる ことが好ましい。利得を変化させるタイミングはモード切り替え信号と同時でなくてもよ

[0037]

この構成によれば、モード切り替えに伴う利得変化分を利得切り替え機能を有する増幅 器もしくはアッテネータで補正することができ、出力変動を防止できる。

[0038]

本発明の通信モジュールは、上記した本発明の可変利得回路を用いて構成されている。 また、本発明の通信機器は、上記した本発明の可変利得回路を用いて構成されている。さ らに、本発明の移動端末は、上記した本発明の可変利得回路を用いて構成されている。さ らに、本発明の移動体通信システムは、上記した本発明の移動端末とこの移動端末と接続 するその他の移動端末とからなる。

[0039]

上記した本発明の通信モジュール、通信機器、移動端末、移動体通信システムは、上記 した本発明の可変利得回路と同様の効果を奏する。

【発明の効果】

[0040]

本発明によれば、強入力に低歪みとなり、高利得時に低ノイズでかつ低利得時に低歪み であるので、微弱入力から強入力まで広いダイナミックレンジで、線形に近い特性を有す る可変利得回路を実現することができる。

【発明を実施するための最良の形態】

[0041]

以下、本発明の実施の形態を、図面を参照しながら説明する。

[0042]

(実施の形態1)

本発明の実施の形態1の可変利得回路を図1に示す。この可変利得回路は、図1に示す ように、第1の増幅器入力および第1の増幅器出力を有するとともに第1の利得制御信号 11によって利得制御可能である高利得低ノイズの第1の増幅器10と、第2の増幅器入 力および第2の増幅器出力を有するとともに第2の利得制御信号21によって利得制御可 能である低利得低歪みの第2の増幅器20を備えている。そして、第1の増幅器10と第 2の増幅器20とが並列に結合されている。具体的に説明すると、第1の増幅器入力と第 2の増幅器入力とが互いに結合され、かつ第1の増幅器出力と第2の増幅器出力とが互い に結合され、モード切り替え信号12により第1の増幅器10の出力をオンまたはオフで きる機能を有している。

[0043]

並列に設けられた高利得低ノイズの第1の増幅器と低利得低歪みの第2の増幅器のうち 、第1の増幅器10の出力をモード切り替え信号12によってオンまたはオフできるよう にしているので、強入力時に第1の増幅器10をオフにすることにより、強入力時に低歪 みとなり、微弱入力から強入力まで広いダイナミックレンジにわたって、線形に近い特性 を得ることができる。

[0044]

なお、上記実施の形態1では、第1の利得制御信号11と第2の利得制御信号21とが 独立して設けられているが、共通化されていてもよい。

[0045]

また、上記実施の形態の可変利得回路においては、第1の増幅器入力と第2の増幅器入 力がそれぞれ差動入力となっていて、第1の増幅器出力と第2の増幅器出力もそれぞれ差 動出力となっていることが好ましい。

[0046]

(実施の形態2)

本発明の実施の形態2の可変利得回路を図2に示す。この可変利得回路は、図2に示す ように、第3の増幅器入力および第3の増幅器出力を有するとともに第3の利得制御信号 31によって利得制御可能である第3の増幅器30をさらに備え、第3の増幅器入力を第 1の増幅器出力と第2の増幅器出力とに結合している。

また、この実施の形態では、第4の利得制御信号41から第1の利得制御信号11、第2 の利得制御信号21および第3の利得制御信号31を作成する利得制御信号変換回路40 を備えている。この利得制御信号変換回路40は、第1、第2および第3の利得制御信号 11,21,31の可変範囲を、第4の利得制御信号41の可変範囲より拡大もしくは縮 小するための回路である。

[0047]

なお、実施の形態1の場合に適用するとすれば、第4の利得制御信号41から第1の利 得制御信号11および第2の利得制御信号21を作成するということになる。

[0048]

その他の構成は図1と同様である。

[0049]

この実施の形態によれば、第3の増幅器30を設けたので、利得可変範囲を広くすることができる。また、第1の増幅器10の出力をオフすると同時に、第1の増幅器10の出力をオフすることによって変動する利得変化分を、第3の利得制御信号31により第3の増幅器30の利得を変化させることにより補正すれば、第3の増幅器出力における振幅が変動しないようにすることができる。

[0050]

(実施の形態3)

本発明の実施の形態3の可変利得回路を図3に示す。この可変利得回路は、図3に示すように、モード切り替え信号12により第1の増幅器10の出力をオフするのに連動し、変動する利得変化分を補正するための利得補正回路50により、利得制御信号変換回路40の出力である第3の利得制御信号31をシフトすることにより第3の増幅器出力での振幅が変動しないようにする機能を備えている。

[0051]

また、この可変利得回路では、モード切り替え信号12を作成するために、第4の利得制御信号41を検知する検知回路60を備え、検知回路60により検知信号と基準信号を比較した結果をモード切り替え信号12として出力するようにしている。

[0052]

上記検知回路60は、図4に示すように、第4の利得制御信号41 (検知信号) と基準信号とを比較し、その出力であるモード切り替え信号12をクロック信号のタイミングで出力する。

[0053]

上記以外の構成は実施の形態2と同様である。

[0054]

この実施の形態によれば、第4の利得制御信号41のレベルに応じて自動的にモード切り替え信号を作成することができる。また、利得補正回路50によって第3の利得制御信号をモード切り替えと同時にシフトさせるので、モード切り替え時における第3の増幅器30の出力レベルの急な変化を防止することができる。

[0055]

(実施の形態4)

本発明の実施の形態4の可変利得回路を図5に示す。この可変利得回路は、図5に示すように、検知回路60が第4の利得制御信号41のレベルを検出する代わりに、第3の増幅器30の出力レベルを検出するようにしたものである。その他の構成および作用効果は実施の形態3と同様である。

[0056]

(実施の形態5)

本発明の実施の形態5の可変利得回路を図6に示す。この可変利得回路は、図6に示すように、第3の増幅器30の後段にさらに第4の増幅器80を有する構成であり、検知回路60が第4の利得制御信号41のレベルを検出する代わりに、第4の増幅器80の出力レベルを検出するようにしたものである。その他の構成および作用効果は実施の形態3と同様である。

[0057]

(実施の形態6)

本発明の実施の形態6の可変利得回路を図7に示す。この可変利得回路は、図7に示すように、第3の増幅器30の後段にミキサ回路90を有する構成であり、検知回路60が第4の利得制御信号41のレベルを検出する代わりに、ミキサ回路90の出力レベルを検出するようにしたものである。その他の構成および作用効果は実施の形態3と同様である

[0058]

(実施の形態7)

本発明の実施の形態7の可変利得回路を図8に示す。この可変利得回路は、図8に示す ように、検知回路60が第4の利得制御信号41のレベルを検出する代わりに、第1およ び第2の増幅器10、20の入力レベルを検出するようにしたものである。その他の構成 および作用効果は実施の形態3と同様である。

[0059]

(実施の形態8)

本発明の実施の形態8の可変利得回路を図9に示す。この可変利得回路は、図9に示す ように、図3の構成に、切り替え許可信号101により、第1の増幅器10のオンオフ切 り替え動作とそれに連動する利得補正回路50の制御を許可するアクティブ状態と、それ を禁止するスリープ状態とを実現するモード切り替え状態回路100を追加したもので、 それ以外は図3の実施の形態と同様である。

$[0\ 0\ 6\ 0\]$

この実施の形態によれば、入力信号の強度に応じた第1の増幅器10の出力のオンオフ 動作を無効にすることができ、先行技術と同様の動作も行うことが可能となる。また、デ ータ送信中に第1の増幅器10のオンオフが切り替わると、その瞬間データを正しく受信 することができないので、データ送信中には切り替え機能をオフできるようにベースバン ドLSIで制御することができる。これにより正しくデータを受信することができる。その 他の効果は、実施の形態3と同様である。

[0061]

(実施の形態9)

本発明の実施の形態9の可変利得回路を図10に示す。この可変利得回路は、図10に 示すように、検知回路60が第4の利得制御信号41のレベルを検出する代わりに、第3 の増幅器30の出力レベルを検出するようにしたものである。その他の構成および作用効 果は実施の形態8と同様である。

[0062]

(実施の形態10)

本発明の実施の形態10の可変利得回路を図11に示す。この可変利得回路は、図11 に示すように、第3の増幅器30の後段にさらに第4の増幅器80を有する構成であり、 検知回路60が第4の利得制御信号41のレベルを検出する代わりに、第4の増幅器80 の出力レベルを検出するようにしたものである。その他の構成および作用効果は実施の形 態8と同様である。

[0063]

(実施の形態11)

本発明の実施の形態11の可変利得回路を図12に示す。この可変利得回路は、図12 に示すように、第3の増幅器30の後段にミキサ回路90を有する構成であり、検知回路 60が第4の利得制御信号41のレベルを検出する代わりに、ミキサ回路90の出力レベ ルを検出するようにしたものである。その他の構成および作用効果は実施の形態8と同様 である。

[0064]

(実施の形態12)

本発明の実施の形態12の可変利得回路を図13に示す。この可変利得回路は、図13 に示すように、検知回路60が第4の利得制御信号41のレベルを検出する代わりに、第 1および第2の増幅器10,20の入力レベルを検出するようにしたものである。その他 の構成および作用効果は実施の形態8と同様である。

[0065]

(実施の形態13)

本発明の実施の形態13の可変利得回路を図14に示す。この実施の形態は、図2の実 施の形態における第1、第2および第3の増幅器の部分の構成を具体的に示すものである

[0066]

すなわち、この可変利得回路は、図14に示すように、図23で使用した可変利得回路 を2つ使用し、それらを縦続接続した構成を有している。前段側を可変利得回路部200 と記し、後段側を可変利得回路部300と記す。

以下、具体的に説明する。前段側の可変利得回路部200には、図23で使用した可変 利得回路の出力電流 I out1、 I out2を抵抗R 3, R 4 を通して出力電圧 V out1、 V out2に 変換し、さらに利得制御電圧 V gcalの正極と利得制御電圧 V gca2の負極とを結合して利得 制御電圧Vgca3を与え、利得制御電圧Vgca1の負極と利得制御電圧Vgca2の正極とを結合 してバイアス電圧 V biasl を与えるように変更している。この構成は、第1および第2の 増幅器10,20の利得制御電圧を共通化していることになる。

[0068]

後段側の可変利得回路部300は、可変利得回路部200と同様の構成を有し、高利得 低ノイズの増幅器を構成する差動対3と、低利得低歪みの増幅器を構成する差動対4とで 構成されている。図14において、符号Q13~Q24はそれぞれトランジスタを示し、 符号R5~R8はそれぞれ抵抗を示し、I31, I32, I41, I42はそれぞれ電流 源を示している。

[0069]

この可変利得回路部300では、利得制御電圧Vgca3を可変利得回路部200と共通に 与え、バイアス電圧Vbias2については、可変利得回路部200とは独立して与えている 。可変利得回路部300の出力電圧をVout3、Vout4としている。

[0070]

そして、可変利得回路部200の出力を可変利得回路部300の入力に結合することに より、2つの可変利得回路部200,300を縦続接続している。

[0071]

可変利得回路部200の利得制御電圧を上記のように共通化すると、利得変化は、高利 得低ノイズ増幅器である差動対1の利得と低利得低歪み増幅器である差動対2の利得を異 なる寄与度で合計することにより得られる。同様に、可変利得回路部300の利得制御電 圧を上記のように共通化すると、利得変化は、高利得低ノイズ増幅器である差動対3の利 得と低利得低歪み増幅器である差動対4の利得を異なる寄与度の割合で合計することによ り得られる。具体的な利得変化は次式となる。

[0072]

G = (A * x) + (B * (1 - x))

 $0 \le x \le 1$ のとき $B \le G \le A$

G=可変利得回路の合計利得

A=高利得低ノイズ増幅器の利得

B=低利得低歪みの利得

x=高利得低ノイズ増幅器の利得寄与度

1-x=低利得低歪み増幅器の利得寄与度

ここで、バイアス電圧Vbiasl、バイアス電圧Vbias2の設定は、ノイズ・フィギュア(N oise Figure)を劣化させないために、弱入力から強入力に入力レベルを変化させる場合、 先に可変利得回路部200の利得が飽和するように Vbias2>Vbias1 と設定する。ま た、可変利得回路部200と可変利得回路部300の利得が線形で変化する範囲が重なら ないように、バイアス電圧Vbiaslとバイアス電圧Vbias2の値により制御幅を調節する。 図15に可変利得回路部200と可変利得回路部300の各利得曲線と、合計利得曲線を 示す。図15において、細実線は可変利得回路部200の利得制御電圧に対する利得を示 し、破線は可変利得回路部300の利得制御電圧に対する利得を示し、太実線は可変利得 回路部200,300の利得制御電圧に対する合計利得を示している。

[0073]

すると、利得制御電圧Vgca3が最小のときは、可変利得回路部200と可変利得回路部 300の利得は最小となり、利得制御電圧を大きくしていくと、まず可変利得回路200

の利得が増大し、ほぼ最大に達したところで可変利得回路300の利得が増大し始め、利得制御電圧が最大のとき、可変利得回路200と可変利得回路300の利得は最大となる

[0074]

課題となる強入力レベルでは、可変利得回路 3000 の利得は最小で、可変利得回路 200 の利得が減少していく過程にあり、トランジスタQ 7,Q 100 のコレクタ電流が完全にオフでないために歪みの影響が出力に現れる。さらに強入力レベルになると、トランジスタQ 7,Q 10 を完全にオフするようになるので歪みの影響は小さくなる。出力が一定となるように利得制御電圧 V g ca3 を変化させた時の入力レベルに対する 3 次のアウトプットインターセプトポイントOIP 3 を図 16 に示す。図 16 において、実線は差動対 1 をオフにしなかったときの状態を示し、破線は差動対 1 をオフにし、かつ利得補正を行ったときの状態(後述)を示している。

[0075]

トランジスタQ7、Q10のコレクタ電流を完全にオフにするために、差動対1の電流源 I11, I12をオフにする。その方法の一例として、図14の差動対1の電流源の実 回路として、図17のように構成することが考えられる。すなわち、トランジスタQ1の エミッタに電流源 I12となるトランジスタQ25のコレクタを結合し、トランジスタQ250ペースにトランジスタQ26を結合し、トランジスタQ25とトランジスタQ26のベースにトランジスタQ27のベースを結合する。共通化したトランジスタQ25、Q26およびQ27のベースをトランジスタQ27のコレクタに結合し、トランジスタQ25、Q26にミラーする。また、MOSトランジスタM1のドレイン側をトランジスタQ27のコレクタに結合し、トランジスタM1のゲートに、モード切り替え信号 V swを入力する

[0076]

トランジスタM1に与えられるモード切り替え信号Vswがローレベルの時はトランジスタM1がオフとなり、差動対1はオンとなる。一方、モード切り替え信号Vswがハイレベルの時はトランジスタM1がオンとなり、差動対1はオフとなるので、モード切り替え信号Vswにローレベルまたはハイレベルの信号を入力することにより差動対1をオンオフすることができる。

[0077]

しかし、差動対1をオフしたことにより、利得制御電圧 V gca3に対する可変利得回路200と可変利得回路部300の合計利得が図18のように連続ではなくなってしまう。ここで、差動対1のオンオフを切り替える時の利得制御電圧 V gca3をある任意の基準電圧(切り替え電圧) V thとする。図18において、細実線は可変利得回路部200の利得制御電圧に対する利得を示し、破線は可変利得回路部300の利得制御電圧に対する利得を示し、太実線は可変利得回路部200,300の利得制御電圧に対する合計利得を示している。

[0078]

そこで、可変利得回路部200の差動対1がオフすると同時に、そのときの利得減少分を利得可変回路300の利得を増加させることにより補正する利得補正回路を備える。

[0079]

図19は利得補正回路の一例を示す。この例では、可変利得回路300のバイアス電圧Vbias2を、可変利得回路部200の差動対1がオフするのと同時に変化させるために、差動対1をオフするのに用いたモード切り替え信号Vswを使用する。

[0080]

具体的に説明すると、MOSトランジスタM2のソースをグランドに結合し、ドレインをトランジスタQ29のエミッタに結合し、ゲートにモード切り替え信号Vswを入力する。トランジスタQ29のベースとトランジスタQ28のベースとを結合し、結合したベースとトランジスタQ28のコレクタに結合した

電流源I1の電流をトランジスタQ29にミラーする。トランジスタQ29のコレクタを 電流源 I 2 と抵抗 R 9 間に結合する。ただし、I 1 < I 2 とする。

[0081]

以上のような構成においては、モード切り替え信号Vswがハイレベルの時、トランジス タM2はオンとなり、トランジスタQ29のコレクタにはミラー電流I1が流れ、抵抗R 9には電流 I 2から電流 I 1を引いた電流が流れる。一方、モード切り替え信号 V swがロ ーレベルの時、トランジスタM2はオフとなり、トランジスタQ29には電流は流れない ので、抵抗R9には電流I2がそのまま流れる。したがって、バイアス電圧Vbias2はモ ード切り替え信号Vswがハイレベルのときの方がローレベルのときよりも小さくなる。

[0082]

したがって、Vswがハイレベルで差動対1がオフするのと同時に、利得補正回路により バイアス電圧Vbias2が小さくなる。

[0083]

利得補正回路によりバイアス電圧Vbias2を小さくし、利得可変回路300の利得制御 電圧に対する利得制御幅を、利得制御電圧の小さい方へシフトさせることにより、差動対 1をオフさせるときの利得制御電圧において、可変利得回路300の利得を増加させるこ とを可能にする。この結果、図20のように可変利得回路200,300の合計利得は差 動対1のオンオフに関わらず、利得制御電圧に対して連続かつ等しい変化を得ることがで きる。図20において、細実線は可変利得回路部200の利得制御電圧に対する利得を示 し、細破線は可変利得回路部300の利得制御電圧に対する利得を示し、太破線は利得制 御幅をシフトした状態を示し、太実線は可変利得回路部200,300の利得制御電圧に 対する合計利得を示している。

[0084]

また、差動対1がオンの時とオフの時の入力レベルに対する3次のインターセプトポイ ントOIP3を図16に示す。以上が強入力レベルに対して歪みを軽減し、かつ利得を円 滑に変化させる本発明の可変利得回路の一例である。

[0085]

(実施の形態14)

本発明の実施の形態14の可変利得回路を図21に示す。この実施の形態は、検知回路 60とモード切り替え状態回路100の構成を具体的に示すものである。検知回路60が 検知する信号は、実施の形態毎に異なるが、検知回路60自体の回路構成は同じであるの で、ここでは一例として検知信号として利得制御電圧を用いた場合について説明する。

[0086]

この検知回路は、図21に示すように、ロジック回路400からなり、モード切り替え 状態回路100は、フリップフロップ回路410およびロジック回路420からなる。

[0087]

ロジック回路400は、利得制御電圧Vgca3が、ある任意の基準電圧Vth以上でモード 切り替え信号Vswとしてローレベルを出力し、基準電圧Vth以下でモード切り替え信号V swとしてハイレベルを出力する。基準電圧 V thはここではバイアス電圧 V bias4である。 なお、クロック信号の図示は省略している。

[0088]

フリップフロップ回路410は、ロジック回路400の出力をデータ入力としている。 フリップフロップ回路410のクロック入力には、ロジック回路420の出力が使用され る。

[0089]

ロジック回路420は、クロックClockとして温度補償水晶発振器のクロックを入力と し、DC信号として電源電圧Vccを入力とし、さらにクロック出力を許可する切り替え 許可信号RXCENを入力としている。そして、このロジック回路420は、切り替え許可信 号RXCENがハイレベルの時クロックClockを出力し、ローレベルの時電源電圧V c c の D C 信号を出力する。

[0090]

利得制御電圧 V gca3の検知方法は以下の通りである。すなわち、切り替え許可信号RXCE Nをハイレベルにした時は、ロジック回路 4 2 0 から出力されたクロックがフリップフロップ回路 4 1 0 のクロック C Ikとなるので、クロック周期のタイミングで利得制御電圧 V g ca3の状態を、ロジック回路 4 0 0 を介して検知することができ、モード切り替え信号 V s wのレベルがハイレベルもしくはローレベルに決まる。一方、切り替え許可信号RXCENがローレベルのときロジック回路 4 2 0 から電圧 V c c の D C 信号が出力されるので、フリップフロップ 4 1 0 の出力は固定される。そのため、切り替え許可信号RXCENをローレベルにした瞬間のモード切り替え信号 V Sw も、ハイレベルもしくはローレベルの状態に固定される。

[0091]

よって、利得補正回路の制御を許可するアクティブ状態は、切り替え許可信号RXCENをハイレベルとし、利得補正回路の制御を禁止するスリープ状態は切り替え許可信号RXCENをローレベルにすることによって実現することができる。

[0092]

なお、上記の実施の形態では、利得補正回路によって、可変利得回路300の利得を制御するものについて説明したが、これに限らず、可変利得回路200の前段、つまり差動対1,差動対2の入力より前段に、利得可変(もしくは切り替え)機能を有する増幅器もしくはアッテネータを設けてもよい。

[0093]

以下、この点について詳しく説明する。差動対1をオフにし、それによって生じる利得変化分を、利得補正回路50によって可変利得回路300の利得を制御することで補正する機能は、使用してもしなくてもかまわない。

[0094]

第1の増幅器10をオフにし、それによって生じる利得変化分を、利得補正回路50によって可変利得回路300の利得を制御することで補正する機能を使用しない場合は、以下のように前段のアッテネータもしくは増幅器を動作させる。すなわち、可変利得回路200が歪み始める入力レベル(第1の増幅器10をオフするレベル)以上で、前段のアッテネータを動作、もしくは増幅器の利得を下げることによって、可変利得回路200の入力レベルを下げる。その結果、強入力時に低ひずみ低利得を実現することができる。強入力判定には検知回路60を用い、検知結果のモード切り替え信号12によりアッテネータもしくは増幅器の制御を行う。この効果は、可変利得回路300の利得を補正する必要がないので、利得補正回路を必要とせずに、ダイナミックレンジを広げることができるということである。

[0095]

一方、第1の増幅器をオフにし、それによって生じる利得変化分を、利得補正回路によって可変利得回路 3 0 0 の利得を制御することで補正する機能を使用する場合は、以下のように前段のアッテネータもしくは増幅器を動作させる。すなわち、アッテネータや増幅器をモード切り替えと同時に動作させても良いが、可変利得回路 2 0 0 と可変利得回路 3 0 0 の合計利得が最小になった時に動作させるのが好ましい。同時に動作させる場合は検知回路 6 0 とモード切り替え状態回路 1 0 0 を共通に使用できる。また、同時に動作させない場合は基準信号の異なった検知回路とモード切り替え状態回路を複数用意すればよい。この効果は、アッテネータもしくは増幅器による利得減少分、強入力レベルが広がるので、より広ダイナミックレンジを得ることができるということである。

[0096]

また、上記の各実施の形態は、可変利得回路について説明したが、これらの実施の形態の可変利得回路を用いて、通信モジュールを構成することができる。同様に、これらの実施の形態の可変利得回路を用いて、通信機器を構成することができる。さらに、これらの実施の形態の可変利得回路を用いて、移動端末を構成することができる。さらに、上記した移動端末と、この移動端末と接続されるその他の移動端末とで移動体通信システムを構

成することもできる。

[0097]

上記した通信モジュール、通信機器、移動端末、移動体通信システムは、上記した可変 利得回路と同様の効果を有する。

【産業上の利用可能性】

[0098]

本発明にかかる可変利得回路は、高利得低雑音および低利得低歪みを持つ広ダイナミックレンジを有し、通信モジュールや携帯端末を含めた無線通信機器等の回路として有用である。

【図面の簡単な説明】

[0099]

- 【図1】本発明の実施の形態1の可変利得回路の構成を示すブロック図である。
- 【図2】本発明の実施の形態2の可変利得回路の構成を示すブロック図である。
- 【図3】本発明の実施の形態3の可変利得回路の構成を示すブロック図である。
- 【図4】検知回路の構成を示すブロック図である。
- 【図5】本発明の実施の形態4の可変利得回路の構成を示すブロック図である。
- 【図6】本発明の実施の形態5の可変利得回路の構成を示すブロック図である。
- 【図7】本発明の実施の形態6の可変利得回路の構成を示すブロック図である。
- 【図8】本発明の実施の形態7の可変利得回路の構成を示すブロック図である。
- 【図9】本発明の実施の形態8の可変利得回路の構成を示すブロック図である。
- 【図10】本発明の実施の形態9の可変利得回路の構成を示すブロック図である。
- 【図11】本発明の実施の形態10の可変利得回路の構成を示すブロック図である。
- 【図12】本発明の実施の形態11の可変利得回路の構成を示すブロック図である。
- 【図13】本発明の実施の形態12の可変利得回路の構成を示すブロック図である。
- 【図14】本発明の実施の形態13の可変利得回路の構成を示す回路図である。
- 【図15】可変利得回路部を2段縦続接続した可変利得回路の利得制御電圧に対する 利得を示す特性図である。
- 【図16】差動対1がオンの時とオフの時の入力レベルに対する3次のアウトプットインターセプトポイント〇IP3を示すグラフである。
- 【図17】利得制御回路の具体例を示す回路図である。
- 【図18】前段の可変利得回路部の第1の増幅器をオフすることができる縦続2段接続の可変利得回路の利得制御電圧に対する利得を示す特性図である。
 - 【図19】利得補正回路の具体例を示す回路図である。
- 【図20】利得補正回路を加えた縦続2段接続の可変利得回路の利得制御電圧に対する利得を示す特性図である。
 - 【図21】検知回路の具体例を示すブロック図である。
 - 【図22】可変利得回路の先行技術の構成を示すブロック図である。
 - 【図23】可変利得回路の先行技術の具体的な構成を示すブロック図である。

【符号の説明】

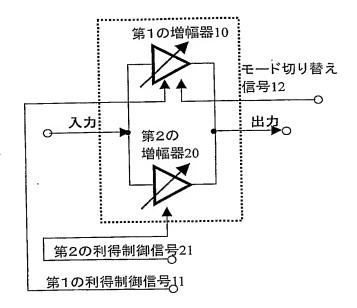
[0100]

- 10 第1の増幅器
- 20 第2の増幅器
- 30 第3の増幅器
- 4 0 利得制御信号変換回路
- 50 利得補正回路
- 60 検知回路
- 80 增幅器
- 90 ミキサ回路
- 100 モード切り替え状態回路
- 200 可変利得回路部

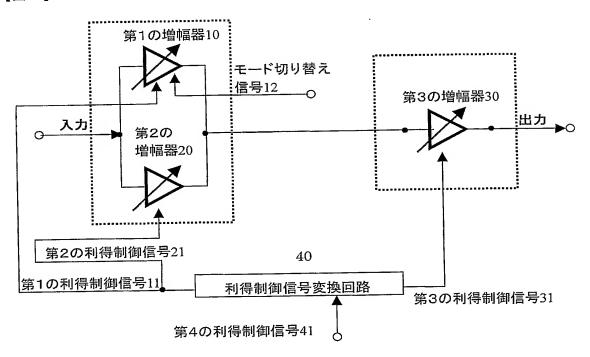
ページ: 13/E

300 可変利得回路部

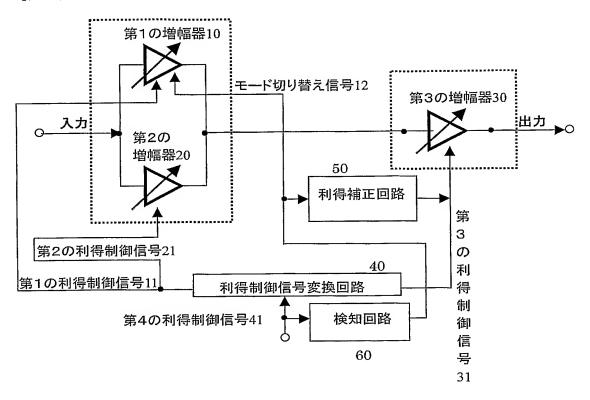
【書類名】図面【図1】



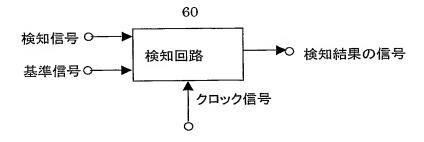
【図2】



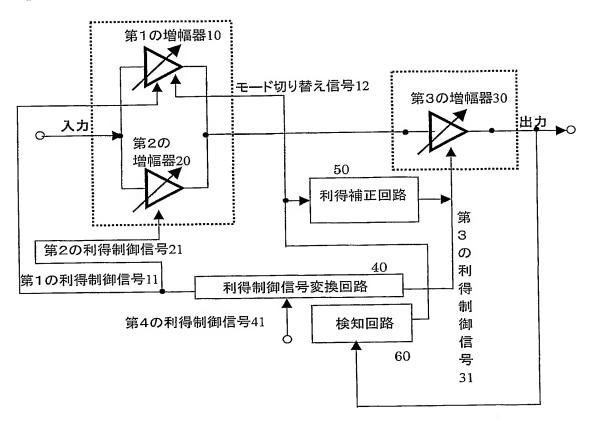
【図3】



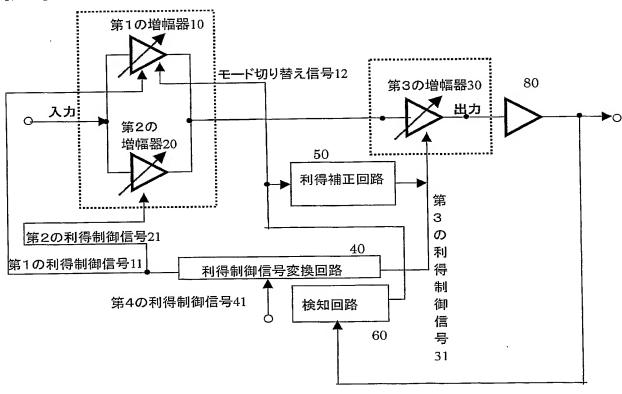
【図4】



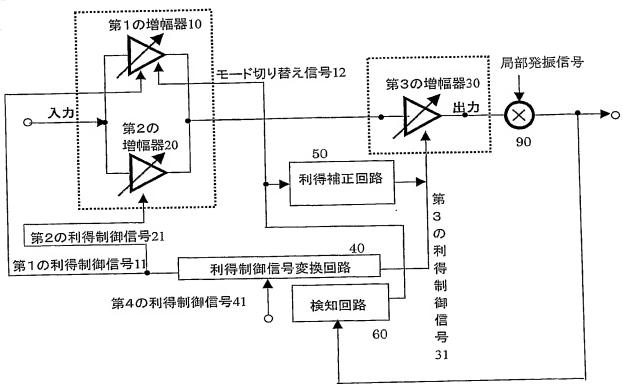
【図5】



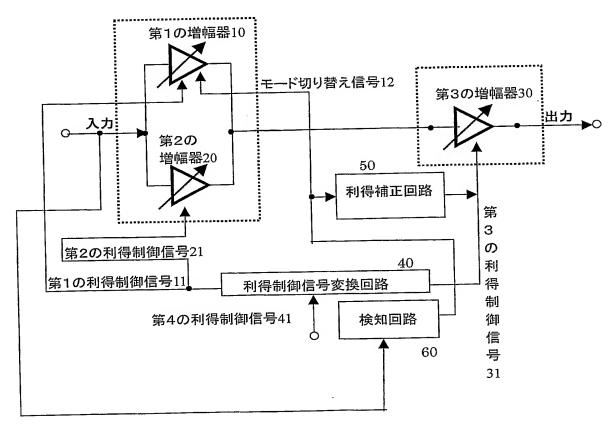
【図6】



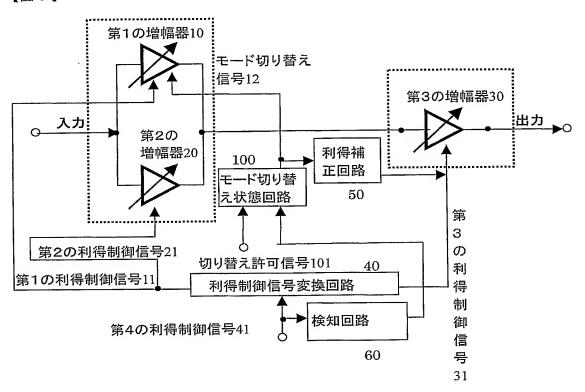




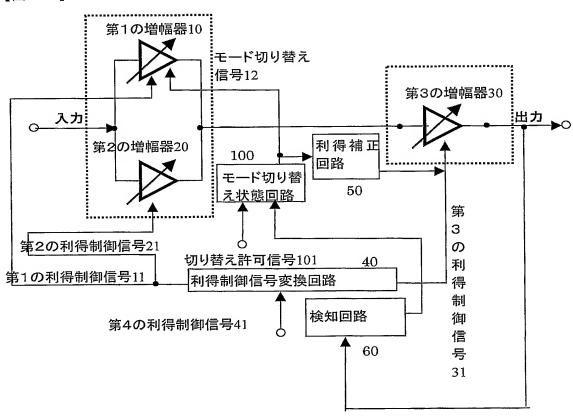
【図8】



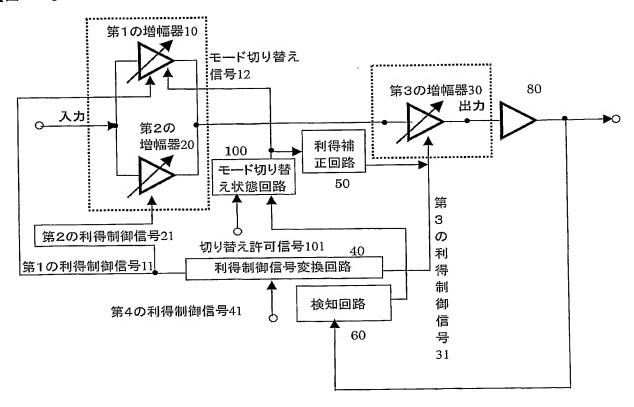
【図9】



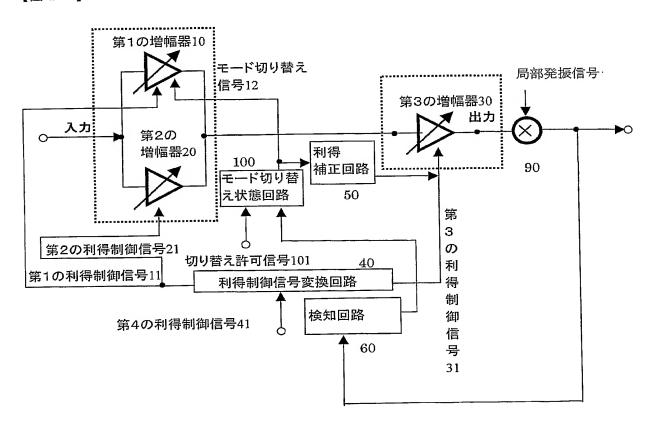
【図10】



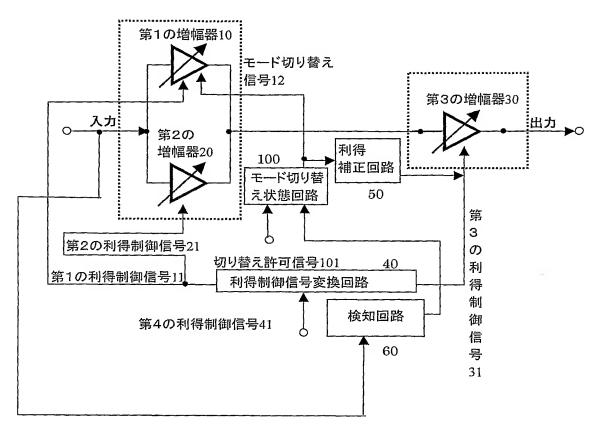
【図11】



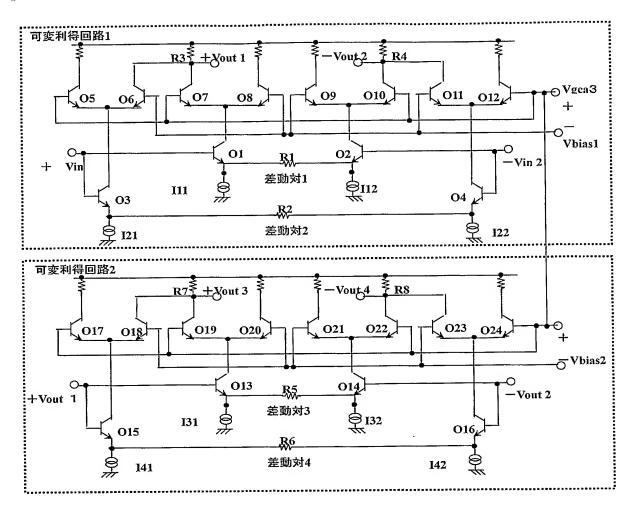
【図12】



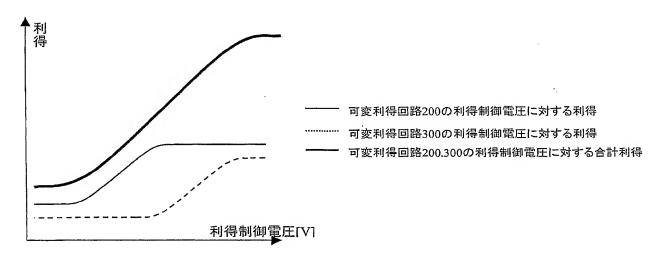
【図13】



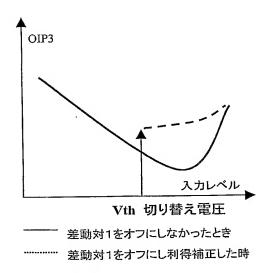
【図14】



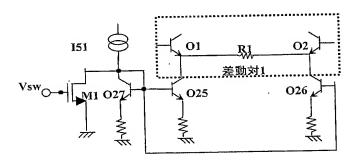
【図15】



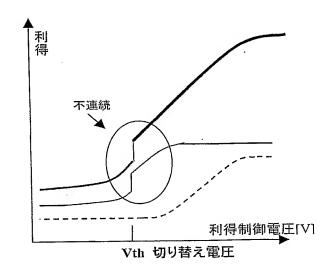
【図16】



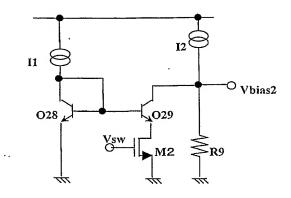
【図17】



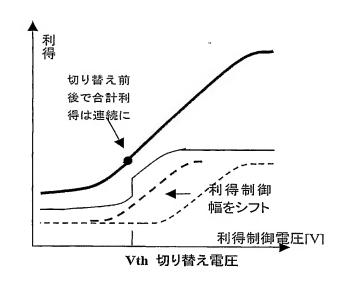
【図18】



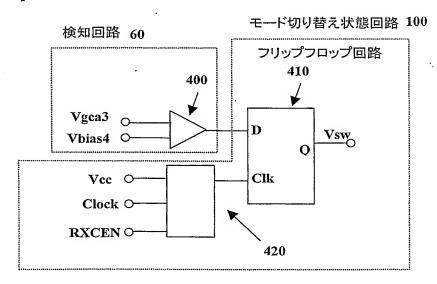
【図19】



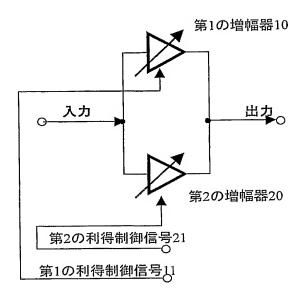
【図20】



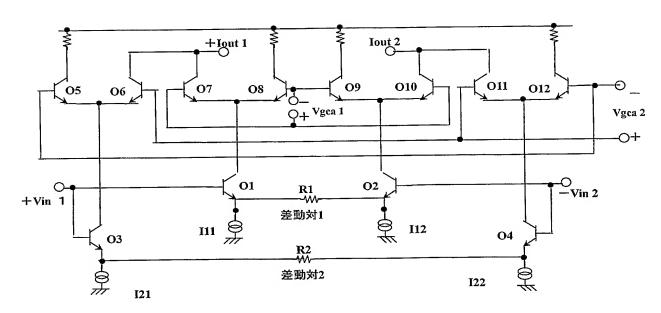
【図21】



【図22】



【図23】





【要約】

【課題】 強入力レベルにおいても低歪みを実現し、円滑な利得変化を維持する。

【解決手段】 第1の利得制御信号によって利得制御可能である高利得低ノイズの第1の 増幅器10と、第2の利得制御信号によって利得制御可能である低利得低歪みの第2の増幅器20とを設け、さらに増幅器10,20の出力に第3の増幅器30を結合する。第1の増幅器10の第1の増幅器入力と第2の増幅器20の第2の増幅器入力とを互いに結合し、かつ第1の増幅器10の第1の増幅器出力と第2の増幅器20の第2の増幅器出力とを互いに結合する。そして、モード切り替え信号により第1の増幅器10の出力をオンまたはオフする。第1の増幅器10のオンオフによる利得の変化を第3の増幅器30で補正する。

【選択図】 図2

ページ: 1/E

認定・付加情報

特許出願の番号 特願2004-023658

受付番号 50400158889

書類名 特許願

担当官 第七担当上席 0096

作成日 平成16年 2月 2日

<認定情報・付加情報>

【提出日】 平成16年 1月30日

特願2004-023658

出願.人履歴情報

識別番号

[000005821]

1. 変更年月日

1990年 8月28日

[変更理由]

新規登録

住 所 氏 名 大阪府門真市大字門真1006番地

松下電器産業株式会社